

Formalisation de la mthode B en Coq et PVS

Jean-Paul Bodeveix et Mamoun Filali
IRIT-Universit Paul Sabatier
118 route de Narbonne, F-31062 cdex, Toulouse, France
mail: {bodeveix, filali}@irit.fr

Csar A. Muoz *
Institute for Computer Applications in Science and Engineering (ICASE)
Mail Stop 132C
NASA Langley Research Center Hampton VA 23681-2199
mail: munoz@icase.edu

Rsum

Nous formalisons le mcanisme de *substitution gnralise* de la mthode B dans la logique d'ordre suprieur de Coq et PVS. D'une part, cette tude permet de formaliser les constructions de B et de valider leurs propriets. D'autre part, elle permet d'envisager des dveloppements B au sein des environnements de preuve Coq et PVS. Cette intgration est supporte par l'outil PBS qui traduit une machine abstraite B en une thorie PVS. Nous illustrons les deux domaines d'application par la proposition et la validation d'un nouvel oprateur de composition parallle et par l'tude d'un protocole de cohrence mmoire atomique.

1 Introduction

Au cours de ces dernires annes, beaucoup de travaux ont port sur la conception et la mise en oeuvre d'assistants de preuves. Ces efforts ont t concrctiss par la ralisation de systmes tels que HOL [Gor93], Coq [BBC⁺97], et PVS [ORS92]. Ces systmes disposent de tactiques de preuve automatique, mais ils manquent de mthodologie pour aborder globalement le processus de dveloppement d'un logiciel.

La mthode B [Abr96a] est une mthode formelle de dveloppement de logiciels. Elle est l'aboutissement des travaux mens par J.-R. Abrial [Abr91] depuis 1980 et continue tre dveloppe par des industriels et des universitaires. B fournit une notation uniforme pour la spcification, la conception, et l'implantation effective de systmes. La mthodologie incite la structuration du dveloppement d'un logiciel.

Dans cet article, nous nous sommes intresss au plongement de la mthode B dans la logique d'ordre suprieur de Coq et PVS. Il existe principalement deux techniques de plongement du langage spcialis d'une mthodologie dans un langage de spcification usage gnral. Elles sont connues sous le nom de plongement *profond (deep)* et *superficiel (shallow)* [BGG⁺92]. Dans le cas d'un plongement profond, la mthodologie est compltement formalise comme un objet de la logique du langage de spcification. Dans ce cas, il est possible de prouver des propriets mta-thoriques du langage considr, mais la preuve de propriets d'une application particulire exige en gnral un codage dlicat. Dans le cas de l'approche

*Cette tude a t finance par *National Science Foundation*, subvention CCR-9712383, pendant que l'auteur tait SRI International (Menlo Park), et par *National Aeronautics and Space Administration*, subvention NAS1-97046, pendant que l'auteur tait ICASE - NASA Langley Research Center.

superficielle, il y a traduction au niveau syntaxique des objets du langage source l'aide d'objets sémantiquement équivalents du langage cible. Dans ce cas, les propriétés mathématiques ne peuvent pas être vérifiées mais le codage d'applications particulières est plus simple.

Notre approche est mi-chemin entre un plongement profond et un plongement superficiel. Elle formalise le mécanisme de substitution généralisée de la méthode B dans les systèmes Coq et PVS, et donc nous pouvons raisonner sur la méthode à un niveau mathématique. De plus, nous fournissons un codage compact fortement intégré la logique de Coq et PVS. Par exemple, des éléments logiques de la méthode B sont exprimés l'aide de la théorie des types dépendants de Coq et PVS. Dans le cas de PVS, nous avons mécanisé notre plongement de sorte que la notation B puisse être utilisée en tant que sur-couche du langage de spécification de PVS.

Cet article est organisé comme suit. Dans la section 2, nous introduisons la méthode B et les systèmes Coq et PVS. Dans la section 3, nous présentons notre formalisation. La section 4 décrit l'architecture du composant logiciel qui met en œuvre notre plongement et présente deux études de cas. La section 5 conclut sur quelques perspectives.

2 Présentation de B, Coq et PVS

2.1 La méthode B

B est une méthode orientée-tat qui couvre tout le cycle de vie du développement d'un logiciel. Elle fournit un langage unique, le formalisme des machines abstraites (*Abstract Machine Notation*), pour spécifier, concevoir, et implanter effectivement une application. Un développement B consiste en une spécification abstraite suivie de quelques tapes de raffinement. Le dernier raffinement correspond à une mise en œuvre. La validité de la construction repose sur la vérification des obligations de preuve associées à chaque tape de développement.

Une spécification B est composée d'un ensemble de modules appelés *machines* (*abstraites*). Chaque machine a un tat interne, et fournit des services permettant à un utilisateur externe d'accéder à son tat ou de le modifier. Syntactiquement, une machine consiste en plusieurs clauses déterminant les propriétés statiques et dynamiques de l'état.

Considérons la machine abstraite suivante spécifiant un système très simple qui mémorise une valeur et fournit les services *lire* et *crire* sur cette valeur.

```

MACHINE simple(T)
  VARIABLES
    valeur
  INVARIANT
    valeur: T
  INITIALIZATION
    ANY x WHERE x:T THEN
      valeur := x
    END;
  OPERATIONS
    write(v)  $\triangleq$ 
      PRE v:T THEN
        valeur := v
      END;
    v  $\leftarrow$  lire  $\triangleq$ 
      v := valeur

```

END

La machine `simple`, plutt que de spcifier un systme, spcifie une famille de systmes dpendant du paramtre `T`, ayant les memes propriets abstraites. En `B`, un paramtre peut tre un scalaire ou un ensemble abstrait non vide. Par convention, un paramtre qui commence par une lettre majuscule est un ensemble abstrait. Les clauses `VARIABLES` dfinissent l'tat de la machine. Dans ce cas, nous utilisons seulement une variable, `valeur`. La clause `INVARIANT` contraint le domaine de cette variable. Il affirme que `valeur` est un lment de `T`. Notons qu' ce stade du dveloppement le domaine de la valeur est abstrait. Nous supposons uniquement qu'il est fini et non vide. L'tat initial de la machine, qui doit satisfaire l'invariant, est spcifi dans la clause d'initialisation. Dans cet exemple, la variable `valeur` est initialise par un lment quelconque de `T`.

Les services fournis par la machine sont spcifis dans la clause `OPERATIONS`. Dans ce cas, nous spcifions une operation `ecrire` pour crire une nouvelle valeur et une autre appel `lire` pour y accder. Pour spcifier une operation, `B` introduit la notion de *substitution gnralise*. On distingue six substitutions de base : l'identit, l'affectation multiple, la slection, le choix born ou non born, et la substitution avec precondition. De nouvelles substitutions peuvent alors tre construites par composition de ces dernires. Une substitution gnralise se comporte comme un transformateur de prdicat¹. Par exemple, la substitution gnralise

```
PRE v:T THEN  
    valeur := v  
END;
```

correspond au transformateur de prdicat $[v \in T \mid valeur := v]$ qui se dfinit pour tout prdicat P comme suit :

$$[v \in T \mid valeur := v]P \Leftrightarrow v \in T \wedge [valeur := v]P$$

Dans la section 3, nous donnons une dfnition plus prcise de cette notion.

D'autres clauses permettent l'introduction de constantes (`CONSTANTS`) et d'hypothses sur les paramtres de la machine (`CONSTRAINTS`). Le dveloppement de gros logiciels est support par plusieurs mcanismes de composition, comme par exemple, `INCLUDES`, `SEES`, et `IMPORTS`. Ces mcanismes donnent des droits d'accs diffrents aux operations ou aux variables locales partir d'une machine externe.

Une spcification abstraite peut tre matrialise dans une mise en oeuvre par un mcanisme de raffinement. Supposons par exemple que dans une vraie mise en oeuvre de notre systme, une valeur peut tre stocke dans un registre ou en mmoire. Nous pouvons alors raffiner la machine prcdente comme suit :

```
REFINEMENT simple_ref(T)  
  REFINES simple  
  VARIABLES  
    val_mem, val_reg, etat  
  INVARIANT  
    etat:bool  $\wedge$  val_mem:T  $\wedge$  val_reg:T  $\wedge$   
    (etat  $\wedge$  val_mem = valeur)  $\vee$  ( $\neg$  etat  $\wedge$  val_reg = valeur)  
  INITIALIZATION  
    ANY x,f WHERE x:T  $\wedge$  f:bool THEN  
      etat, val_mem, val_reg := f,x,x
```

¹Un transformateur de prdicat est une fonction qui associe un prdicat un prdicat.

```

END;
OPERATIONS
  ecrire(v)  $\triangleq$ 
    PRE v:T THEN
      CHOICE
        etat, val_mem := true, v
      OR
        etat, val_reg := false, v
      END
    END;
  v  $\leftarrow$  lire  $\triangleq$ 
    IF etat THEN v := val_mem
    ELSE v := val_reg
    END
END

```

Le raffinement `simple_ref` utilise deux variables pour stocker la valeur, une pour la mémoire, `val_mem`, et une autre pour le registre, `val_reg`. La variable `etat` indique laquelle des deux est utilisée. Les variables de la machine `simple_ref` sont dites concrètes, celles de la machine `simple` sont dites abstraites. L'invariant d'un raffinement connecte les variables abstraites et concrètes. Du point de vue de l'utilisateur, les services fournis par `simple_ref` peuvent se substituer ceux fournis par `simple`.

La validité d'une machine B est donnée par des *obligations de preuve* spécifiant que :

- Il existe une instantiation des paramètres, ensembles, et constantes satisfaisant les contraintes de la machine.
- L'état initial satisfait l'invariant.
- L'invariant est conservé par les opérations.

La validité de la composition et celle du raffinement sont aussi garanties par des obligations de preuve.

2.2 Les systèmes Coq et PVS

Coq [BBC⁺97] et PVS [ORS92] sont deux systèmes de vérification d'usage général qui intègrent un langage de spécification basé sur la logique d'ordre supérieur et un assistant de preuve interactif.

Coq est un assistant de preuve développé par le Projet Coq à l'INRIA (Rocquencourt). PVS est un système de vérification développé par le groupe de Méthodes Formelles du SRI International (Menlo Park).²

PVS et Coq ont une architecture similaire. Les deux systèmes fournissent une interface interactive dans laquelle l'utilisateur développe une théorie et nonce des propositions exprimées dans le langage de spécifications. Les théories sont structurées en modules – *sections* en Coq et *thories* en PVS – qui regroupent des objets mathématiques et logiques. Le langage de spécification est la logique d'ordre supérieur. Le système de types vérifie la correction des spécifications et produit éventuellement des obligations de preuve (PVS).

Les langages de spécification de PVS et de Coq comportent les opérations standard des langages de programmation fonctionnelle; par exemple, les conditionnelles, les fonctions (notées par $[x: A]M$

²Les deux systèmes sont librement distribués depuis les pages internet des deux projets: <http://coq.inria.fr> et <http://pvs.csl.sri.com>.

en Coq et par $\lambda(x : A) : M$ en PVS); les fonctions rcursives doivent suivre des schmas de dfinition assurant leur existence. Les deux systmes sont fortement typs. Les types supports par les deux systmes incluent les entiers relatifs, les enregistrements (dfinis par `Record R : Type : mk_R {x : A; ... }` en Coq et par `R : TYPE = [# x : A, ... #]` en PVS), les ensembles et les types de donnes abstraits (appels inductifs en Coq).

Malgr les similitudes mentionnes, les deux systmes sont fondamentalement diffrents. PVS est bas sur la logique *classique* d'ordre suprieur enrichie par une thorie des types. La thorie des types de PVS supporte le sous-typage par prdicat: si T est un type et P est un prdicat sur T ($P : T \rightarrow \text{bool}$), $\{x : T | P(x)\}$ est le type de tous les lments de T qui satisfont P . Ce sous-type est aussi not (P) . Le sous-typage s'avre trs pratique pour crire des spcifications, mais il rend le typage indcidable. Pour imposer la discipline de typage, le systme engendre des obligations de preuve que l'utilisateur doit rsoudre l'aide de l'assistant de dmonstration. De plus, PVS possde des procdures de dcision puissantes pour la logique classique avec galit et l'arithmtique liniaire.

Quant Coq, il est bas sur le *calcul des constructions inductives*, lui mme une extension du calcul des constructions qui correspond une logique *intuitionniste* d'ordre suprieur. Le calcul des constructions est une thorie des types dpendants trs puissante, mais toujours dcidable. Si T_1 et T_2 sont des types, il est possible de construire un type $(x : T_1)T_2$ o T_2 peut dpendre de x . Si la variable x n'est pas libre dans T_2 on notera $T_1 \rightarrow T_2$. Contrairement PVS, une des priorit du dveloppement de Coq est la certification des rponses donnes par le systme. En effet, chaque thorme tabli, est associ un terme de preuve permettant de reconstruire l'nonc du thorme partir des rgles d'infrence de la logique³.

Dans la suite, nous donnons le codage de la plupart des constructions B en Coq ou en PVS. Nous les donnons toutes les deux lorsqu'elles diffrent de manire significative; autrement, la syntaxe PVS tant plus proche de celle de B, nous ne donnons que le codage PVS.

3 Formalisation de la smantique de B en Coq et PVS

3.1 Les notations de base

La mthode B repose sur la relation avant-aprs entre deux tats d'une machine, introduite par le mcanisme de substitution gnralise. Alors que la relation binaire habituelle modlisant les instructions non-deterministes ne distingue pas non terminaison et arrt, la substitution avec prcondition spcifie les tats pour lesquels un calcul termine. En outre, un calcul lanc partir d'un tat ne satisfaisant pas la prcondition conduit n'importe o. Par consequent, le modle de calcul de base de B, la substitution, peut reprsent par une structure champs dpendants comprenant un prdicat `pre` et une relation binaire `rel` tels que :

$$\forall e_1 : \neg \text{pre}(S)(e_1) \Rightarrow \forall e_2 : \text{rel}(S)(e_1, e_2) \quad (1)$$

La substitution S peut aussi tre caractrise par le transformateur de prdicat $[S]$ li `pre` et `rel` par les quations suivantes :

$$[S](p) = \lambda e_1 : \text{pre}(S)(e_1) \wedge \forall e_2 : \text{rel}(S)(e_1, e_2) \Rightarrow p(e_2) \quad (2)$$

$$\text{pre}(S) = [S](\text{TRUE}) \quad (3)$$

$$\text{rel}(S) = \lambda e_1, e_2 : \neg([S](\lambda e : e \neq e_2))(e_1) \quad (4)$$

³Il s'agit en fait des rgles de typage.

Cependant, il est noter que tous les transformateurs de prdicats ne peuvent tre associs des substitutions, une condition suffisante tant sa monotonie. Dans la suite, nous representons une substitution par les prdicats `pre` et `rel`, plus intuitifs pour la dfnition de nouvelles substitutions.

Formellement, une substitution est modlise par une transition entre tats de type gnrique `Env` l'aide d'une structure comprenant les champs `pre` et `rel`, et la preuve qu'ils satisfont l'quation (1). En Coq, nous utilisons un structure champs dpendants, et en PVS, la possibilit de dfinir un sous-type par un prdicat. Dans les dfnition suivantes, nous introduisons le prdicat `Is_Transition` spcifiant la propriit (1).

Substitutions en Coq

```

Definition Is_Transition: (Env → Prop) → (Env → Env → Prop) → Prop :=
  [p:(Env → Prop)] [tr: Env → Env → Prop]
    (e1,e2:Env) (~(p e1) → (tr e1 e2)).

Record Transition: Type := mk_Transition {
  pre: Env → Prop;
  rel: Env → Env → Prop;
  obl: (Is_Transition pre rel)
}.

```

Substitutions en PVS

```

PreTransition: TYPE = [#
  pre: [Env → bool],
  rel: [Env,Env → bool]
#]

Is_Transition: [PreTransition → bool] =
  λ (tr:PreTransition): ∀ (e1,e2: Env) ¬ pre(tr)(e1) ⇒ rel(tr)(e1,e2)

Transition: TYPE = (Is_Transition)

```

3.2 L'espace d'tat d'une machine

La plupart des substitutions sont indpendantes de la representation de l'espace d'tat. Cependant, certaines utilisent le fait que l'environnement est un ensemble de variables types (par exemple, la substitution parallle [Section 4.2]). La notion d'environnement `typ` se dfnit simplement l'aide du systme de type de Coq [Hey97]. Il suffit de considrer une fonction associant chaque variable son type. En PVS, le codage n'est pas aussi simple puisqu'un type n'est pas un terme.

3.2.1 Codage de l'espace d'tats en Coq

En Coq, l'environnement `Env`, paramtr par un ensemble d'identificateurs de variables `Id` et une fonction de type `typeof`, se dfnit comme suit :

```

Section modele.
Variable Id: Set.
Variable typeof: Id → Set.
Definition Env := (i:Id)(typeof i).

```

```
...
End modele.
```

Un environnement de type `Env` associe un identificateur `i` de type `Id` une valeur dont le *type* (`typeof i`) dépend de `i`.

Par exemple, considrons l'tat constitué de deux variables $\{x: \text{nat}; b: \text{bool}\}$. Pour instancier les définitions introduites dans la section `modele`, nous introduisons les déclarations suivantes où `Id` est un type `numr` contenant les constantes `x` et `b`, et `typeof` une fonction prenant en argument un identificateur `i` de type `Id` et retournant son type, ici `nat` ou `bool`.

```
Inductive Id: Set := x: Id | b: Id.
```

```
Definition typeof: Id → Set := [i:Id] Cases i of x => nat | b => bool end.
```

Notons qu'une telle définition est valide en Coq puisque les types sont des termes et qu'il est donc possible d'élaborer des expressions de type.

3.2.2 Codage de l'espace d'tat en PVS

Un type n'étant pas assimilé un terme, nous ne pouvons pas utiliser un codage de `typeof` semblable celui de Coq. Cependant, nous pouvons utiliser l'identification sous-type - prédicat introduite par PVS. Ainsi, pour chaque machine nous synthétisons un nouveau super-type dont les types des variables de la machine seront sous-types.

En PVS, le module qui définit le type `Env` est déclaré comme suit, où `Val` représente l'union des types des variables d'tat, et `typeof` une fonction des identificateurs de variables vers les sous-ensembles de `Val`:

```
modele [Id,Val: TYPE, typeof: [Id → Val → bool]: THEORY
BEGIN
  Env: TYPE = [i:Id → (typeof(i))]
  ...
END modele
```

Par exemple, si nous considrons l'tat $\{x: \text{nat}; b: \text{bool}\}$, `Val` est codé comme un type de données (`DATATYPE`) avec un variant pour chaque variable d'tat. À chaque variant est associé un constructeur (dans ce cas, `d_x` et `d_b`), un destructeur (dans ce cas, `v_x` et `v_b`), et un observateur (dans ce cas, `d_x?` et `d_b?`). La définition du type de données `Val` a la forme suivante :

```
Id: TYPE = {x,b}
```

```
Val: DATATYPE
BEGIN
  d_x(v_x:nat):d_x?
  d_b(v_b:bool):d_b?
END Val
```

```
typeof(i:Id): [Val → bool] = IF i = id_x THEN d_x? ELSE d_b? ENDIF
```

Cet encodage de l'tat est d'un usage plutôt délicat puisque nous devons manipuler constructeurs et destructeurs du type `Val`. Donc, d'un point de vue utilisateur, nous introduisons aussi une structure encodant l'tat⁴ et des conversions entre les deux représentations.

⁴Un tel encodage ne peut être exprimé au niveau méta-théorique.

D'après notre expérience antérieure dans le codage des tats d'une machine en logique d'ordre supérieur, il apparait que les types dépendants sont nécessaires; autrement, soit l'espace d'état est non typé [vW90], soit il nécessite un codage complexe [BF95].

3.3 Les substitutions de base

La substitution de base, réduite en fait à l'affectation multiple, se définit à partir d'une fonction f sur les environnements comme suit :

```
BASIC_PT(f:[Env → Env]): Transition =
  (# pre := TRUE,
    rel := λ (e1, e2: Env): e2 = f(e1)
  #)
```

Les éléments de type enregistrement sont définis en PVS en utilisant les symboles (# et #).

La définition en Coq est semblable. Cependant, le fait que la transition vérifie l'équation (1) doit être prouvé avant la définition de la structure. En PVS, une obligation de preuve est automatiquement produite par le contrôleur de type au moment de la déclaration de la structure.

3.4 Les substitutions généralisées

Comme nous l'avons dit précédemment, les substitutions généralisées de B peuvent être définies par leurs attributs pre et rel . Par exemple, pour la substitution avec précondition notée $P \mid S$ où P est un prédicat et S une substitution, nous avons⁵ :

$$pre(P \mid S) = P \wedge pre(S) \quad (5)$$

$$rel(P \mid S) = \lambda e_1, e_2 : P(e_1) \Rightarrow rel(S)(e_1, e_2) \quad (6)$$

On montre que :

$$[P \mid S] = \lambda p : P \wedge [S](p) \quad (7)$$

Dans le cas de la substitution parallèle, B propose [Abr96b] une construction \parallel_B ayant principalement un rôle de structuration. Nous avons introduit cette construction par la définition PVS suivante :

```
PAR(trl: Transition[Envl], trr: Transition[Envr]):
  Transition [[Envl, Envr], [Envl, Envr]] =
  (# pre := (λ (el:Envl, er:Envr): pre(trl)(el) ∧ pre(trr)(er)),
    rel := (λ (elr1:[Envl, Envr], elr2:[Envl, Envr]):
      (pre(trl)(PROJ_1(elr1)) ∧ pre(trr)(PROJ_2(elr1))) ⇒
      (rel(trl)(PROJ_1(elr1), PROJ_1(elr2)) ∧
      rel(trr)(PROJ_2(elr1), PROJ_2(elr2))))
  #)
```

où $PROJ_1(e_1, e_2) = e_1$, et $PROJ_2(e_1, e_2) = e_2$.

Une propriété intéressante d'une telle construction est son comportement par rapport à la séquence

$$(F_1 \parallel G_1); (F_2 \parallel G_2) = (F_1; F_2) \parallel (G_1; G_2)$$

La validité de cette propriété est justifiée par le fait que les substitutions F_i et G_i sont définies sur des espaces disjoints. Par suite, il n'y a pas d'interférence. Cette propriété a été prouvée en Coq et en PVS.

⁵Les opérateurs booléens habituels sont surchargés pour les prédicats.

3.5 Invariants

Les invariants de la machine sont introduits comme une contrainte `Inv` sur l'espace d'état. En PVS, cette contrainte est exprimée naturellement en définissant un sous-type à l'aide d'un prédicat :

```
Typed_Env: TYPE = (Inv)
```

En Coq, nous utilisons un type dépendant pour introduire la preuve de la contrainte sur l'espace d'état.⁶

```
Record Typed_Env: Set := {  
  env:> Env;  
  ctr: (Inv Env); (* contrainte de validité *)  
}.
```

Notons encore les approches différentes de Coq et PVS en ce qui concerne la définition d'un espace d'état contraint.

- La possibilité de définir un type par un prédicat entraîne l'indécidabilité du typage de PVS. Par suite le système de type de PVS produit des obligations de preuve lors de la vérification de type. Il appartient alors à l'utilisateur de "décharger" ces obligations en les prouvant. Il est à noter que ces preuves sont pour la plupart automatiquement réalisées grâce aux puissantes procédures de décision de PVS.
- En Coq, la preuve (`ctr`) que l'espace d'état vérifie la contrainte `Inv` doit être fournie lors de la construction de l'espace. Cependant, la tactique `Refine` de Coq peut être utilisée pour différer une telle preuve.

En PVS, le prédicat de typage d'une transition `Is_Tr_Inv` devant préserver un invariant s'exprime comme suit :

```
Is_Tr_Inv: [Transition → bool] =  
  λ (tr: Transition):  
    ∀ (e1: Typed_Env, e2: Env):  
      (pre(tr)(e1) ∧ rel(tr)(e1, e2)) ⇒ Inv(e2)
```

3.6 Raffinements

Intuitivement, une machine M_1 est raffinée par une machine M_2 si la machine M_2 peut remplacer la machine M_1 dans le contexte où M_1 est utilisée. Le *raffinement des machines* est défini comme suit :

- les machines M_1 et M_2 ont la même signature (ensemble d'opérations).
- Il y a une relation de raffinement entre deux substitutions composées de manières identiques respectivement à partir des opérations de M_1 et M_2 .

En B, le raffinement entre deux substitutions est défini comme une implication entre les transformateurs de prédicat associés aux substitutions.

```
IS_REFINED_BY (tr1, tr2: Transition): bool =  
  ∀ (p: [Env → bool]): |- ([|tr1|](p) ⇒ [|tr2|](p))
```

⁶La notation `>` introduit aussi une conversion implicite de `Typed_Env` vers `Env`.

Tableau 1: Codage de B en Coq et PVS

constructions B	Coq	PVS
machine	section	thorie
tat	type dpendant	type dpendant + type abstrait
substitution	structure contrainte {pre,rel}	
invariant	tats contraints et substitutions	
raffinement	relation entre transitions	
obligation de preuve	nonc de thorme	condition de correction du type

Il est noter que le raffinement de machine repose sur la monotonie du raffinement de substitution. En effet, tant donn qu'un programme dfini partir des oprations d'une machine est en fait une substitution qui rsulte de la composition de substitutions offertes par cette dernire, la proprit de monotonie et le raffinement respectif des substitutions offertes assure le raffinement entre programmes composs de manire identique. Il s'en suit que la monotonie est une proprit essentielle tablir lors de l'introduction d'un nouvel oprateur. Dans la section 4.2, nous illustrons cette dmarche sur l'introduction d'un nouvel oprateur de parallisme que nous montrons effectivement monotone.

Nous avons prouv en Coq et PVS la monotonie des oprateurs B par rapport au raffinement. Par exemple, la monotonie de l'oprateur B de precondition s'exprime ainsi :

```

MONOTONE_PRE: THEOREM
  ∀ (p:[Env → bool],tr1,tr2:Transition):
    IS_REFINED_BY(tr1,tr2) ⇒ IS_REFINED_BY(PRE(p,tr1),PRE(p,tr2))

```

3.7 Rsum

Le tableau 1 rsume les aspects cls du codage de B en Coq et PVS.

Cette tude nous a amen aux conclusions suivantes :

- les types dpendants et le sous typage permettent de coder simplement les tats d'une machine. De ce point de vue, Coq ne dispose pas d'un mcanisme de sous typage mais sa thorie des types est plus puissante que celle de PVS notamment en ce qui concerne les constructeurs de type.
- Les obligations de preuve de PVS implantent naturellement celles de B. Dans Coq, il appartient l'utilisateur d'noncer les thormes relatifs ces obligations. Cependant, la nouvelle tactique Coq `Refine` permet de faciliter cette dmarche.
- Un aspect plus technique concerne la mise jour des donnes structures (e.g. `record`). De ce point de vue, PVS propose la construction `with` qui construit une copie o seuls certains champs sont modifis. Cette construction manque Coq; cependant, elle se dfini grce aux possibilitis d'extension de la grammaire Coq.

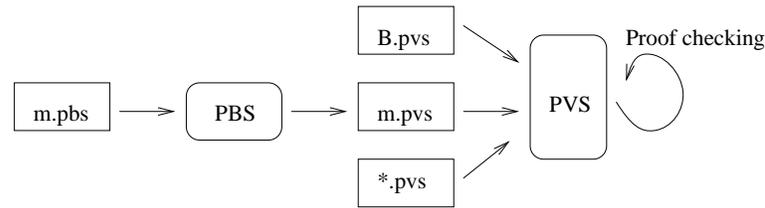


Figure 1: L'outil PBS

4 Etudes de cas

Pour exprimer les aspects présents dans cet article, nous avons réalisé un outil permettant d'automatiser le plongement de B dans PVS [Muñ98]. Le système PBS permet la définition de machines abstraites B au sein de PVS. De plus, nous avons écrit des tactiques de preuve associées aux obligations générées. La figure 1 illustre l'architecture générale du système.

PBS peut être vu comme un traducteur. Il prend en entrée un fichier *m.pbs* contenant la description d'une machine abstraite et produit une théorie PVS dans le fichier *m.pvs*. Le fichier *B.pvs* contient notre formalisation de la méthode B. Comme suggéré par le diagramme, une boîte PBS associée à une machine peut importer une théorie PVS. Ainsi, l'utilisateur n'est pas restreint quant aux types de données disponibles.

Lors de la conception de PBS nous avons fait des choix qui méritent d'être commentés. En premier lieu, la syntaxe des machines abstraites PBS est basée sur celle de PVS. En conséquence, ce n'est pas la syntaxe de référence définie dans [Abr96a]. Ce choix est motivé par le fait qu'il nous paraît important que les éléments de la machine abstraite sur lesquels la preuve sera menée soient facilement identifiables dans la machine abstraite source.

Une décision plus importante concernait le typage d'une machine abstraite. Au lieu du langage de spécification basé sur la théorie des ensembles [Abr96a], notre notation est basée sur la logique d'ordre supérieur et la théorie de types de PVS. Dans une machine PBS, nous utilisons la clause `TYPES` plutôt que la clause `SET` originelle de B. Notre choix de typer les *machines abstraites* est aussi motivé par les conclusions d'études de cas développées dans [B⁺97]. Ces dernières concernent diverses applications et couvrent plusieurs aspects du cycle de développement d'un logiciel. Il en ressort notamment que :

- Les conditions de typage peuvent être gérées par la théorie des ensembles sous-jacentes de B. Toutefois, il s'avère qu'en ce qui concerne certains types d'objets (fonctions) la discipline de typage de B manque un style de spécification peu clair.
- Dans la méthode B, les constructeurs de types de données ne sont pas nombreux : jusqu'à récemment les structures n'étaient pas définies en B.
- Les obligations de preuve concernent souvent le typage. Ces obligations pourraient être résolues par un vérificateur de type.

Notre avis est que la théorie des types peut combler certaines de ces lacunes.

Le système PBS peut aussi bien être utilisé au niveau de développement qu'au niveau méta. Dans ce qui suit, nous illustrons la première utilisation par le développement d'un protocole de cohérence mémoire atomique et la seconde utilisation par la proposition d'une nouvelle sémantique pour l'opérateur de parallélisme.

Actuellement, l'environnement PBS produit des thories PVS. En ce qui concerne Coq, nous avons uniquement formalis les constructions de la mthode B et valid la plupart des relations nonces dans le manuel B.

4.1 Dveloppement d'un protocole de cohrence mmoire atomique

Nous avons exprim dans PBS les tapes de dveloppement d'un protocole de cohrence mmoire atomique[Ste90]). Ce type de protocole appartient la classe des programmes ractifs paramtrs et la validation de ces problmes est un sujet de recherche trs actif.

Par rapport des dveloppements de problmes similaires que nous avons mens prcdemment [BF95] l'aide de l'assistant de preuves HOL, les aspects qui nous paraissent importants dans B sont la structuration des dveloppements par l'expression d'invariants, de contraintes et de raffinements. En ce qui concerne le parallisme, nous avons constat le manque d'une construction parallle indexe qui exprimerait la rplication d'une substitution. Il est toutefois possible d'exprimer smantiquement cette construction l'aide des lambda expressions. D'un point de vue expression de proprits de problmes parallles, il s'avre que la notion d'invariant est suffisante pour noncer la plupart des proprits de sret. Il est intressant de noter que des extensions de B permettant d'exprimer de nouvelles proprits telles que la vivacit et de manire plus gnrale des proprits temporelles sont actuellement tudies [AM98].

Pour conclure sur le dveloppement l'aide de l'approche PBS, remarquons qu'il est maintenant largement admis que l'utilisation d'un assistant de preuve est en grande partie une *question de got*. De ce point de vue, l'approche adopte par PBS est unificatrice : on peut envisager un dveloppement ou par exemple la preuve d'un invariant est faite en Coq et celle d'un raffinement en PVS.

4.2 Proposition d'un nouvel oprateur ||

La construction parallle actuellement propose par B a la signature suivante :

Syntaxe	Condition	Type
$F \parallel_B G$	$F \in \mathcal{P}(s) \rightarrow \mathcal{P}(s)$ $G \in \mathcal{P}(t) \rightarrow \mathcal{P}(t)$	$\mathcal{P}(s \times t) \rightarrow \mathcal{P}(s \times t)$

Les espaces d'tat sur lesquels oprent les composantes de cet oprateur tant distincts, il n'est pas possible d'envisager du parallisme avec partage de donnes. Il est donc difficile de mener des dveloppements pour une machine cible architecture parallle avec mmoire partage. Nous proposons donc une nouvelle smantique de l'oprateur || admettant le partage de donnes. Cette smantique est base sur la dfinition des variables pouvant tre modifies par une substitution. Cet ensemble de variables est appel *support* de la substitution. Pour une substitution simple $x : = e$ le support est dfini comme le singleton $\{x\}$. Pour toutes les autres substitutions nous dfinissons le support comme l'union des supports de ses composants. Par exemple, le support de $x : = e \parallel y : = f$ est l'ensemble $\{x, y\}$.

Pour dfinir la nouvelle smantique de la substitution parallle, nous introduisons par hritage un nouveau type transition qui possde le champ `support` reprsentant l'ensemble des variables modifies par la transition. Ce nouveau type est dfini comme suit :

```

Transition_1: TYPE = [#
  support: setof[Id],
  tr: {Transition |  $\forall e_1 e_2:$ 
    (Pre(tr)(e1)  $\wedge$  rel(tr)(e1,e2)  $\wedge$  e1(i)  $\neq$  e2(i))
     $\Rightarrow$  i  $\in$  support }
#]

```

Le champ support est synthétisé par PBS. Par exemple, nous avons

```
CHOICE_l(tr1,tr2: Transition_l): Transition_l =
  (# support := support(tr1) U support(tr2),
    tr := CHOICE(tr(tr1),tr(tr2))
  #)
```

Nous définissons alors le nouvel opérateur \parallel comme suit :

```
PAR(l,r:Transition_l): Transition_l =
  (# support := support(l) U support(r),
    tr := (#
      pre := pre(l) ∧ pre(r),
      rel := λ e1 e2: (pre(l) ∧ pre(r))(e1) ⇒ ∃ el, er:
        rel(l)(e1,el) ∧ rel(r)(e1,er) ∧
        ∀ i:
          IF i ∈ support(l) ∩ support(r) THEN
            e2(i) = el(i) ∨ e2(i) = er(i)
          ELSIF i ∈ support(l) THEN e2(i) = el(i)
          ELSIF i ∈ support(r) THEN e2(i) = er(i)
          ELSE e2(i) = e1(i) END
    #)
  #)
```

Cette définition mérite quelques commentaires :

- $x := y \parallel y := x$ a la signification habituelle : $x, y := y, x$.
- $x := y \parallel x := z$ est défini et exprime une affectation non déterministe x .
- Contrairement à la construction \parallel_B de B, nous n'introduisons pas un nouvel espace d'état; de plus la construction proposée est associative et commutative.
- Les composantes de \parallel sont atomiques : seul un entrelacement de chacune de leur exécution totale est considéré.
- condition que le support soit préservé par raffinement, l'opérateur \parallel est monotone par rapport au raffinement. Par suite, comme expliqué dans la section 3.6, il peut être utilisé comme une substitution de base dans la méthode B.

```
MONOTONE_PAR: THEOREM
  ∀ (U,V,S,T: Transition):
    (support(U) = support(V) ∧ support(S) = support(T)) ⇒
      (IS_REFINED_BY(U,V) ∧ IS_REFINED_BY(S,T)) ⇒
        IS_REFINED_BY(PAR(U,S), PAR(V,T))
```

Nous pouvons aussi comparer le \parallel proposé avec celui de [AO91] pour les programmes déterministes (noté \parallel_{AO} dans ce qui suit). Cet opérateur est défini pour deux instructions déterministes S_1 et S_2 dont les interférences vérifient la propriété suivante :

$$\begin{aligned} \text{change}(S_1) \cap \text{var}(S_2) &= \emptyset \\ \text{var}(S_1) \cap \text{change}(S_2) &= \emptyset \end{aligned}$$

- $\text{change}(S_i)$ est l'ensemble de variables modifiées par S_i .
- $\text{var}(S_i)$ est l'ensemble de variables accédées par S_i .

Ces restrictions sont en fait motivées par un souci de compositionnalité. En effet, elles permettent d'établir la règle de preuve suivante :

$$\frac{\{p_1\}S_1\{q_1\}, \{p_2\}S_2\{q_2\}}{\{p_1 \wedge p_2\}S_1 \parallel_{AO} S_2\{q_1 \wedge q_2\}}$$

o

$$\text{free}(p_i, q_i) \cap \text{change}(S_j) = \emptyset, \text{ pour } i \in \{1, 2\}, j \in \{1, 2\} \text{ et } i \neq j$$

La construction proposée admet la règle de preuve semblable suivante :

$$\frac{p_1 \Rightarrow [S_1](q_1), p_2 \Rightarrow [S_2](q_2)}{p_1 \wedge p_2 \Rightarrow [S_1 \parallel S_2](q_1 \wedge q_2)}$$

5 Conclusion

Dans cette étude, nous avons proposé une mécanisation de la méthode B en Coq et PVS. Notre approche est mi-chemin entre un plongement syntaxique et sémantique et un plongement sémantique de la méthode B. D'une part, elle permet d'envisager la preuve de propriétés relatives aux substitutions généralisées. Les preuves de ces propriétés sont alors réalisées dans le contexte de la logique d'ordre supérieur de Coq ou PVS. D'autre part, elle permet aussi d'envisager des développements B. Il est à noter que bien que l'approche ne soit pas tout à fait transparente, la plupart du travail de traduction est réalisé par l'outil PBS. De plus, les choix d'implantation font que les entités manipulées au niveau d'une preuve sont identiques à celles manipulées au niveau du texte source.

Notre travail peut être tendu dans plusieurs directions. À titre d'exemple citons :

- La validation d'extensions de la méthode B : nous avons laboré ici une nouvelle construction \parallel et montré comment sa validation peut être menée. Dans le même ordre d'idée, la validation des extensions pour exprimer des propriétés dynamiques [AM98] peuvent être envisagées.
- La validation d'outils B comme par exemple les générateurs d'obligations de preuve et les générateurs de code.

Références

- [Abr91] J.-R. Abrial. The B method for large software: Specification, design and coding (abstract). In Soren Prehn and Hans Toetenel, editors, *Proc. Formal Software Development Methods (VDM '91)*, volume 552 of *LNCS*, pages 398–405, Berlin, Germany, October 1991. Springer.
- [Abr96a] J.-R. Abrial. *The B-Book – Assigning Programs to Meanings*. Cambridge University Press, 1996.
- [Abr96b] J.-R. Abrial. *Mathematical Methods in Program Development*, chapter Set-theoretic Models of Computations. Advanced Studies Institute. Institut für Informatik Technische Universität München, Marktobendorf, August 1996.
- [AM98] J.-R. Abrial and L. Mussat. Introducing dynamic constraints in B. In *2nd Conference on the B Method*, April 1998.

- [AO91] K.R. Apt and E.-R. Olderog. *Verification of Sequential and Concurrent Programs*. Texts and monographs in computer science. Springer-Verlag, 1991.
- [B⁺97] J. Bicarregui et al. Formal methods into practice: Case studies in the application of the B method. *IEEE Proc. Software Engineering*, 144(2), 1997.
- [BBC⁺97] B. Barras, S. Boutin, C. Cornes, J. Courant, J.C. Filliatre, E. Giménez, H. Herbelin, G. Huet, C. Muñoz, C. Murthy, C. Parent, C. Paulin, A. Saïbi, and B. Werner. The Coq Proof Assistant Reference Manual – Version V6.1. Technical Report 0203, INRIA, August 1997.
- [BF95] J.-P. Bodeveix and M. Filali. On the refinement of symmetric memory protocols. In *Higher Order Logic Theorem Proving and Its Applications*, volume 971 of *Lecture Notes in Computer Science*, pages 58–74. Springer-Verlag, September 1995.
- [BGG⁺92] R. Boulton, A. Gordon, M.J.C. Gordon, J. Herbert, and J. van Tassel. Experience with embedding hardware description languages in HOL. In *Proc. International Conference on Theorem Provers in Circuit Design: Theory, Practice and Experience*, pages 129–156, Nijmegen, June 1992. IFIP TC10/WG 10.2, North-Holland.
- [Gor93] M.J.C. Gordon. *Introduction to HOL: A Theorem Proving Environment*. Cambridge University Press, 1993.
- [Hey97] B. Heyd. *Application de la théorie des types et du démonstrateur Coq à la vérification de programmes parallèles*. Thèse de doctorat, Université Henri Poincaré Nancy I, December 1997.
- [Muñ98] C. Muñoz. PBS: Support for the B-method in PVS. Submitted as CSL-SRI report, 1998.
- [ORS92] S. Owre, J.M. Rushby, and N. Shankar. PVS: A prototype verification system. *Lecture Notes in Computer Science*, 607, 1992.
- [Ste90] P. Stenstrom. A survey of cache coherence schemes for multiprocessors. *Computer*, 23(6): 11–25, June 1990.
- [vW90] J. von Wright. *A lattice-theoretical basis for program refinement*. PhD thesis, Abo Akademi Finland, 1990.